

Најчешће грешке

1. Оса елације није права $x_2 + 2x_3 - 3 = 0$. Рачуни које сте радили са тачкама са осе која је погрешна су, последично, исто били погрешни. Осу је требало тражити као у последњем примеру који је рађен на првом двочасу вежби и она је $x_2 - x_3 = 0$. Такође, матрица елације има карактеристични полином који има троструку нулу. Више о томе можете видети на страни 71 у књизи.
2. Када примењујете неку теорему, морате навести њен назив (Бријаншонова и Паскалова теорема). Није довољно да тачке само нацртате на слици, већ их и у решењу задатка морате формално увести. У поставци задатка није дат правац осе параболе, тако да је било погрешно користити одговарајућу бесконачну тачку у решењу задатка.
3. Погледајте задатак 19 са вежби. Трбало би проверити да је коефицијент хомотетије коју добијете различит од 0 и 1 што је услов који имамо у дефиницији хомотетије у скрипти. Било је пожељно да се издвоји специјалан случај translације за нула вектор, што је идентичко пресликавање.
4. Добијена изометрија се зове завојно кретање, а не клизајућа рефлексја и ротациона translација. Оса осне ротације која је компонента овог завојног кретања није у оса! Имате само да је њен вектор правца паралелан вектору $(0, 1, 0)$ али стандардним поступком са вежби као у задатку 36 се добија да је оса заправо права $x = 1, z = 1$. Последично, када сте узимали тачку са погрешне осе и њену слику, добијали сте погрешан вектор translације која је компонента овог завојног кретања.