

# Materija predavana drugačije nego u udžbeniku

Milan Dražić

Materija koja sledi je predavana na času drugačije nego što je to urađeno u standardnom udžbeniku D. Radunović, "Numeričke metode".

## 1 Lema 1 za Newton-Cotesove formule

**Lema 1.** Ako je težinska funkcija  $p(x)$  parna u odnosu na sredinu odsečka  $[a, b]$ , a čvorovi  $x_k$  su simetrično raspoređeni u odnosu na sredinu odsečka, tj.  $t_k = -t_{n-k}$ , onda su koeficijenti kvadraturne formule

$$S_n(f) = \frac{b-a}{2} \sum_{i=0}^n c_i f(x_i)$$

koji odgovaraju simetričnim čvorovima, jednaki, tj.  $c_k = c_{n-k}$ .

**Dokaz 1:** Kao u udžbeniku. Dovoljno je znati jedan od više dokaza leme.

**Dokaz 2:** Kvadraturna formula

$$I(f) = \int_a^b p(x)f(x) dx \approx S_n(f) = \frac{b-a}{2} \sum_{i=0}^n c_i f(x_i)$$

je tačna za sve polinome stepena  $\leq n$ , pa je stoga tačna i za  $f_j(x) = x^j$ ,  $j = 0, \dots, n$ :

$$\sum_{i=0}^n C_i x_i^j = \int_a^b p(x)x^j dx \equiv F_j, \quad C_j = \frac{b-a}{2} c_j, \quad j = 0, \dots, n. \quad (1)$$

Preslikavanje  $x = a + b - t$  predstavlja simetriju u odnosu na sredinu  $(a+b)/2$  odsečka  $[a, b]$ . Za polinome  $g_j(x) = (a+b-x)^j$ ,  $j = 0, \dots, n$  je formula takođe tačna, pa je

$$\sum_{i=0}^n C_i (a+b-x_i)^j = \int_a^b p(x)(a+b-x)^j dx.$$

Zbog simetrije čvorova je

$$\sum_{i=0}^n C_i (a+b-x_i)^j = \sum_{i=0}^n C_i x_{n-i}^j = \sum_{i=0}^n C_{n-i} x_i^j,$$

a zbog parnosti težinske funkcije  $p(x)$  je

$$\int_a^b p(x)(a+b-x)^j dx = \int_a^b p(a+b-t)t^j dx = \int_a^b p(t)t^j dx = F_j.$$

Povezujući tri poslednje relacije zajedno, dobijamo linearни sistem jednačina

$$\sum_{i=0}^n C_{n-i} x_i^j = F_j, \quad j = 0, \dots, n. \quad (2)$$

Sistemi (1) i (2) imaju istu matricu sistema koja je regularna kao i desnu stranu, pa stoga imaju i ista rešenja

$$C_i = C_{n-i}.$$

Stoga je i  $c_i = c_{n-i}$ .

**Dokaz 3:** Iz konstrukcije kvadraturnih formula je  $x = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t$ ,  $\bar{p}(t) \equiv p(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t)$ , a iz uslova leme je  $\bar{p}(-t) = \bar{p}(t)$ ,  $t_i = -t_{n-i}$ . Zato je

$$\begin{aligned} C_k &= \int_{-1}^1 \bar{p}(t) \left( \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{t - t_j}{t_k - t_j} \right) dt \\ &\stackrel{(t=-s)}{=} \int_{-1}^1 \bar{p}(-s) \left( \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{-s + t_j}{-t_k + t_j} \right) ds \\ &= \int_{-1}^1 \bar{p}(s) \left( \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{s - t_j}{t_k - t_j} \right) ds \\ &\stackrel{(n-j=l)}{=} \int_{-1}^1 \bar{p}(s) \left( \prod_{\substack{l=0 \\ l \neq n-k}}^n \frac{s - t_l}{t_{n-k} - t_l} \right) ds \\ &= C_{n-k}. \end{aligned}$$

## 2 Iterativne metode za sisteme linearnih jednačina

Opšti oblik iterativnog procesa je

$$x_{k+1} = G_k(x_0, x_1, \dots, x_k), \quad k = 0, 1, \dots$$

gde je početna iteracija  $x_0$  poznata. Pod nekim uslovima će niz  $\{x_k\}$  konvergirati rešenju problema koji se razmatra. Ukoliko funkcija  $G_k$  zavisi samo od  $x_k, \dots, x_{k-l}$ , tada kažemo da je metoda  $l+1$  slojna. Metoda koja zavisi samo od  $x_k$  je dvoslojna (povezuje slojeve  $k$  i  $k+1$ ), a ona koja zavisi od  $x_k$  i  $x_{k-1}$  je troslojna. Ukoliko funkcija  $G_k = G$  ne zavisi od indeksa  $k$ , tada metodu zovemo stacionarnom.

Za rešavanje regularnog sistema linearnih jednačina  $Ax = b$ , sistem zapisujemo u ekvivalentnom obliku  $x = Bx + c$  (da bi imali ista rešenja, mora biti  $c = (I - B)A^{-1}b$ ), pa odatle dobijamo dvoslojni iterativni proces

$$x_{k+1} = Bx_k + c, \quad k = 0, 1, \dots$$

Važi sledeća teorema koja daje potrebne i dovoljne uslove konvergencije.

**Teorema 1.** Neka sistem  $Ax = b$  ima jedinstveno rešenje. Tada iterativni proces  $x_{k+1} = Bx_k + c$  konvergira ka tom rešenju za svaki početni vektor  $x_0$  ako i samo ako su sve sopstvene vrednosti matrice  $B$  po modulu manje od 1.

**Dokaz:** Dokažimo prvo da je uslov potreban. Prepostavimo suprotno, tj. da postoji neka sopstvena vrednost  $\lambda_0$  takva da je  $|\lambda_0| \geq 1$ . Neka je  $v_0$  odgovarajući sopstveni vektor. Izaberimo za početnu iteraciju

$$x_0 = x + v_0,$$

gde je  $x$  tačno rešenje sistema. Tada je, zbog  $x = Bx + c$ ,

$$x_k - x = Bx_{k-1} - Bx = \dots = B^k(x_0 - x) = B^k v_0 = \lambda_0^k v_0 \not\rightarrow 0, \quad k \rightarrow \infty.$$

Pošto konvergencija ne važi za sve početne vektore, ne važi prepostavka, pa mora biti  $|\lambda_i| < 1$  za svako  $i$ .

Dokažimo sada da je uslov dovoljan. Prepostavimo da je  $|\lambda_i| < 1$  za svako  $i$ . Pošto je, od ranije,

$$x_k - x = B^k(x_0 - x),$$

dovoljno je dokazati da matrica  $B_k \rightarrow 0$ ,  $k \rightarrow \infty$ . Neka su  $\lambda_i$ ,  $i = 1, \dots, m$  sopstvene vrednosti višestrukosti  $n_i$ :  $n_1 + \dots + n_m = n$ . Matrica  $B$  je slična Žordanovoj matrici

$$B = C^{-1}JC,$$

gde je  $C$  regularna matrica, a  $J$  blok dijagonalna matrica

$$J = \begin{bmatrix} J_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & J_m \end{bmatrix}$$

gdje je

$$J_i = \begin{bmatrix} \lambda_i & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_i & 1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_i & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \lambda_i & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \lambda_i \end{bmatrix}_{n_i \times n_i}.$$

Zbog  $B^k = C^{-1}J^kC$ , dovoljno je dokazati da  $J^k \rightarrow 0$ , a pošto je

$$J^k = \begin{bmatrix} J_1^k & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J_2^k & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & J_m^k \end{bmatrix}$$

biće dovoljno dokazati da matrica  $J_i^k \rightarrow 0$ . Indukcijom se pokazuje da je

$$J_i^k = \begin{bmatrix} \lambda_i^k & \binom{k}{1}\lambda_i^{k-1} & \dots & \binom{k}{n_i-1}\lambda_i^{k-n_i+1} \\ 0 & \lambda_i^k & \dots & \binom{k}{n_i-2}\lambda_i^{k-n_i+2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_i^k \end{bmatrix}.$$

pa, zbog  $|\lambda_i| < 1$ , svaki element matrice konvergira nuli,  $J_i^k \rightarrow 0$ ,  $k \rightarrow \infty$ . Odavde  $J^k \rightarrow 0$ ,  $k \rightarrow \infty$ , pa  $B^k \rightarrow 0$ ,  $k \rightarrow \infty$ , odakle sledi da  $x^k \rightarrow x$ ,  $k \rightarrow \infty$ , čime je dokaz teoreme završen.

Dovoljne uslove konvergencije daje sledeća teorema

**Teorema 2.** Ako je neka norma matrice  $B$ , saglasna sa nekom normom vektora, manja od 1, tada iterativni proces  $x_{k+1} = Bx_k + c$  konvergira.

**Dokaz:** Uslov saglasnosti normi vektora i matrice daje  $\|Bx\| \leq \|B\| \|x\|$ . Ako je  $\lambda_i$  proizvoljna sopstvena vrednost i  $v_i$  odgovarajući sopstveni vektor, biće

$$|\lambda_i| \|v_i\| = \|Bv_i\| = \|Bx\| \leq \|B\| \|x\|,$$

odakle je, pošto je sopstveni vektor različit od nula vektora,  $|\lambda_i| \leq \|B\|$ . Zbog pretpostavke da je  $\|B\| < 1$ , biće  $|\lambda_i| < 1$ , pa dokaz sledi neposrednom primenom prethodne teoreme.

### 3 Stabilnost rešenja sistema linearnih jednačina

U udžbeniku je dokazano da za rešenja sistema

$$Ax = b \quad \text{i} \quad Ax' = b'$$

važi ocena

$$\frac{\|x' - x\|}{\|x\|} \leq \text{cond}(A) \frac{\|b' - b\|}{\|b\|}.$$

Ukoliko dopustimo da se menjaju i elementi matrice sistema, tada treba da uporedimo rešenja sistema

$$Ax = b \quad \text{i} \quad A'x' = b'.$$

Ukoliko sa  $b''$  obeležimo proizvod  $Ax' = b''$ , zbog  $Ax = b$  dobijamo

$$\begin{aligned} b'' &= b' - (A' - A)x' \\ &= b' - (A' - A)(A')^{-1}b'. \end{aligned}$$

Primenom prethodnog rezultata na sisteme  $Ax = b$  i  $Ax' = b''$  dobijamo

$$\begin{aligned} \frac{\|x' - x\|}{\|x\|} &\leq \text{cond}(A) \frac{\|b' - b - (A' - A)(A')^{-1}b'\|}{\|b\|} \\ &\leq \text{cond}(A) \left\{ \frac{\|b' - b\|}{\|b\|} + \frac{\|A' - A\| \|A^{-1}\| \|b'\|}{\|b\|} \right\} \\ &= \text{cond}(A) \left\{ \frac{\|b' - b\|}{\|b\|} + \text{cond}(A') \frac{\|b'\|}{\|b\|} \frac{\|A' - A\|}{\|A'\|} \right\}. \end{aligned}$$

Može se takođe dokazati, pod pretpostavkom da je  $\|A' - A\| \leq 1/\|A\|$ , da važi

$$\frac{\|x' - x\|}{\|x\|} \leq \frac{\text{cond}(A)}{1 - \text{cond}(A) \frac{\|A' - A\|}{\|A\|}} \left\{ \frac{\|b' - b\|}{\|b\|} + \frac{\|A' - A\|}{\|A\|} \right\}.$$

## 4 Banahova teorema o nepokretnoj tački

Neka je  $B$  zatvoren podskup kompletog metričkog prostora  $X$ ,  $B \subset X$ .

**Definicija.** Preslikavane  $f : B \rightarrow B$  se naziva kontrakcija ako postoji konstanta  $q < 1$  takva da je

$$d(f(x_1), f(x_2)) \leq q d(x_1, x_2), \quad \forall x_1, x_2 \in B.$$

**Banahova teorema.** Neka je  $B$  zatvoren podskup kompletog metričkog prostora  $X$ , i neka je  $f : B \rightarrow B$  kontrakcija. Tada

1. Niz  $\{x_n\}$  određen sa  $x_{n+1} = f(x_n)$ , za proizvoljno  $x_0 \in B$  konvergira ka nekoj tački  $\bar{x} \in B$ .
2. Tačka  $\bar{x}$  je nepokretna tačka, tj.  $f(\bar{x}) = \bar{x}$ , i jedinstvena je.
3. Važi

$$\begin{aligned} d(x_n, \bar{x}) &\leq \frac{q^n}{1-q} d(x_0, x_1) \\ d(x_n, \bar{x}) &\leq \frac{q}{1-q} d(x_n, x_{n-1}) \end{aligned}$$

**Dokaz:** 1. Pošto je  $f$  kontrakcija, biće

$$d(x_{n+1}, x_n) = d(f(x_n), f(x_{n-1})) \leq q d(x_n, x_{n-1}) \leq \dots \leq q^n d(x_0, x_1).$$

Zbog ovoga je, za  $m > n$ ,

$$\begin{aligned} d(x_n, x_m) &\leq d(x_n, x_{n+1}) + d(x_{n+1}, x_{n+2}) + \dots + d(x_{m-1}, x_m) \\ &\leq (q^n + q^{n+1} + \dots + q^{m-1}) d(x_0, x_1) \\ &\leq \frac{q^n}{1-q} d(x_0, x_1). \end{aligned}$$

Kada  $n, m \rightarrow \infty$  tada  $d(x_n, x_m) \rightarrow 0$ , pa je  $\{x_n\}$  Košijev niz i kao takav konvergira nekoj tački  $\bar{x} \in X$ . Zbog zatvorenosti  $B$  je i  $\bar{x} \in B$ .

2. Važi da je

$$d(x_{n+1}, f(\bar{x})) = d(f(x_n), f(\bar{x})) \leq q d(x_n, \bar{x}) \rightarrow 0, \quad n \rightarrow \infty,$$

pa je  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_{n+1} = f(\bar{x})$ . Pošto konvergentan niz ima jedinstveni limes,  $\bar{x} = f(\bar{x})$ . Neka su  $\bar{x}$  i  $\bar{\bar{x}}$  nepokretne tačke:  $\bar{x} = f(\bar{x})$  i  $\bar{\bar{x}} = f(\bar{\bar{x}})$ . Biće

$$d(\bar{x}, \bar{\bar{x}}) = d(f(\bar{x}), f(\bar{\bar{x}})) \leq q d(\bar{x}, \bar{\bar{x}}) \Rightarrow (1-q) d(\bar{x}, \bar{\bar{x}}) = 0$$

što je, zbog  $q < 1$ , moguće samo ako je  $d(\bar{x}, \bar{\bar{x}}) = 0$ , tj.  $\bar{x} = \bar{\bar{x}}$ .

3. U tački 1. je dokazano da je

$$d(x_n, x_m) \leq \frac{q^n}{1-q} d(x_0, x_1).$$

Uzimajući graničnu vrednost kad  $m \rightarrow \infty$ , i koristeći neprekidnost rastojanja, dobijamo

$$d(x_n, \bar{x}) \leq \frac{q^n}{1-q} d(x_0, x_1).$$

Na kraju,

$$\begin{aligned} d(x_n, \bar{x}) &= d(f(x_{n-1}), f(\bar{x})) \\ &\leq q d(x_{n-1}, \bar{x}) \\ &\leq q(d(x_{n-1}, x_n) + d(x_n, \bar{x})) \end{aligned}$$

pa je odatle

$$d(x_n, \bar{x}) \leq \frac{q}{1-q} d(x_n, x_{n-1}).$$