

1 Milnova ocena greške

Milnova ocena greške važi za prediktor–korektor metode kod kojih je lokalna greška prediktora i korektora istog reda. Neka je prediktor metode dobijen eksplicitnom formulom

$$a_0^* u_{j+1}^* + \sum_{i=1}^n a_i^* u_{j+1-i} - h \sum_{i=1}^n b_i^* f_{j+1-i} = 0 \quad (1)$$

dok se za korektor koristi implicitna formula

$$\sum_{i=0}^n a_i u_{j+1-i} - h \sum_{i=0}^n b_i f_{j+1-i} = 0 \quad (2)$$

u kojoj uzimamo da je $f_{j+1} = f(x_{j+1}, u_{j+1}^*)$.

Neka su lokalne greške prediktora i korektora istog reda $p + 1$, što znači da za svaku dovoljno glatku funkciju $z(x)$ važi

$$\sum_{i=0}^n a_i^* z(x_{j+1-i}) - h \sum_{i=1}^n b_i^* z'(x_{j+1-i}) = C_{p+1}^* z^{(p+1)}(x_{j+1}) h^{p+1} + O(h^{p+2}) \quad (3)$$

i

$$\sum_{i=0}^n a_i z(x_{j+1-i}) - h \sum_{i=0}^n b_i z'(x_{j+1-i}) = C_{p+1} z^{(p+1)}(x_{j+1}) h^{p+1} + O(h^{p+2}) \quad (4)$$

Radi dobijanja lokalne greške metode, pretpostavimo da se sve osim poslednje vrednosti u_i poklapaju sa tačnim rešenjem $u(x)$, i uzmimo da je $z \equiv u$. Iz (1) i (3) se dobija

$$a_0^* (u(x_{j+1}) - u_{j+1}^*) = C_{p+1}^* u^{(p+1)}(x_{j+1}) h^{p+1} + O(h^{p+2}) \quad (5)$$

a iz (2) i (4)

$$\begin{aligned} a_0 (u(x_{j+1}) - u_{j+1}) - h b_0 (f(x_{j+1}, u(x_{j+1})) - f(x_{j+1}, u_{j+1}^*)) \\ = C_{p+1} u^{(p+1)}(x_{j+1}) h^{p+1} + O(h^{p+2}) . \end{aligned}$$

Koristeći teoremu o srednjoj vrednosti dobijamo da je

$$f(x_{j+1}, u(x_{j+1})) - f(x_{j+1}, u_{j+1}^*) = J(x_{j+1})(u(x_{j+1}) - u_{j+1}^*) = O(h^{p+1})$$

gde je $J(x_{j+1}) = [\frac{\partial f_i}{\partial u_j}(x_{j+1}, \xi_i)]$ Jakobijeva matrica pa će, zbog dodatnog množenja ove razlike sa h , biti

$$a_0 (u(x_{j+1}) - u_{j+1}) = C_{p+1} u^{(p+1)}(x_{j+1}) h^{p+1} + O(h^{p+2}) \quad (6)$$

Iz (5) i (6) se dobija nepoznata vrednost izvoda

$$u^{(p+1)}(x_{j+1}) = h^{-(p+1)} \left(\frac{C_{p+1}^*}{a_0^*} - \frac{C_{p+1}}{a_0} \right)^{-1} (u_{j+1} - u_{j+1}^*) + O(h)$$

pa zamenom u (6) dobijamo Milnovu ocenu greške

$$a_0 (u(x_{j+1}) - u_{j+1}) = C_{p+1} \left(\frac{C_{p+1}^*}{a_0^*} - \frac{C_{p+1}}{a_0} \right)^{-1} (u_{j+1} - u_{j+1}^*) + O(h^{p+2}) . \quad (7)$$

2 Adamsove metode

Adamsove metode se baziraju na jednakosti

$$u(x_{j+1}) - u(x_j) = \int_{x_j}^{x_{j+1}} u'(t) dt = \int_{x_j}^{x_{j+1}} f(t, u(t)) dt \quad (8)$$

u kojoj se funkcija f aproksimira interpolacionim polinomom.

2.1 Eksplicitne Adamsove metode

Ukoliko se za čvorove interpolacije uzmu tačke x_{j-n}, \dots, x_j , aproksimacija integrala u (8) se svodi na linearnu kombinaciju poznatih vrednosti f_{j-n}, \dots, f_j , pa dobijamo eksplicitnu formulu

$$u_{j+1} - u_j = h \sum_{i=0}^n b_i f_{j-i}$$

Prvih nekoliko metoda izgleda ovako:

$$\begin{aligned} n = 0 : \quad & u_{j+1} = u_j + hf_j \quad (\text{Ojlerova metoda}) \\ n = 1 : \quad & u_{j+1} = u_j + \frac{h}{2} (3f_j - f_{j-1}) \\ n = 2 : \quad & u_{j+1} = u_j + \frac{h}{12} (23f_j - 16f_{j-1} + 5f_{j-2}) \\ n = 3 : \quad & u_{j+1} = u_j + \frac{h}{24} (55f_j - 59f_{j-1} + 37f_{j-2} - 9f_{j-3}) \end{aligned}$$

Lokalna greška ovih metoda je $O(h^{n+2})$, a greška na intervalu integracije je $O(h^{n+1})$.

2.2 Implicitne Adamsove metode

Ukoliko se za čvorove interpolacije uzmu tačke $x_{j-n+1}, \dots, x_{j+1}$, aproksimacija integrala u (8) se svodi na linearnu kombinaciju poznatih vrednosti f_{j-n+1}, \dots, f_j kao i nepoznate vrednosti f_{j+1} , pa dobijamo implicitnu formulu

$$u_{j+1} - u_j = h \sum_{i=0}^n b_i f_{j-i+1}$$

Prvih nekoliko metoda izgleda ovako:

$$\begin{aligned} n = 0 : \quad & u_{j+1} = u_j + hf_{j+1} \quad (\text{implicitna Ojlerova metoda}) \\ n = 1 : \quad & u_{j+1} = u_j + \frac{h}{2} (f_{j+1} + f_j) \quad (\text{modifikacija Ojlerove metode}) \\ n = 2 : \quad & u_{j+1} = u_j + \frac{h}{12} (5f_{j+1} + 8f_j - f_{j-1}) \\ n = 3 : \quad & u_{j+1} = u_j + \frac{h}{24} (9f_{j+1} + 19f_j - 5f_{j-1} + f_{j-2}) \end{aligned}$$

Lokalna greška ovih metoda je $O(h^{n+2})$. Nepoznata vrednost f_{j+1} se može aproksimirati sa $f_{j+1} \approx f(x_{j+1}, u_{j+1}^*)$ gde je prediktor u_{j+1}^* dobijen eksplicitnom metodom istog reda tačnosti. Za ovakav par prediktor-korektor metode važi Milnova ocena greške. Greška na intervalu integracije će biti $O(h^{n+1})$.

3 Eksplicitne Nistremove metode

Nistremove (Nyström) metode se baziraju na jednakosti

$$u(x_{j+1}) - u(x_{j-1}) = \int_{x_{j-1}}^{x_{j+1}} u'(t) dt = \int_{x_{j-1}}^{x_{j+1}} f(t, u(t)) dt \quad (9)$$

u kojoj se funkcija f aproksimira interpolacionim polinomom.

Ukoliko se za čvorove interpolacije uzmu tačke x_{j-n}, \dots, x_j , aproksimacija integrala se svodi na linearnu kombinaciju poznatih vrednosti f_{j-n}, \dots, f_j , pa dobijamo eksplicitnu formulu

$$u_{j+1} - u_{j-1} = h \sum_{i=0}^n b_i f_{j-i}$$

Prvih nekoliko formula izgleda ovako:

$$\begin{aligned} n = 0 : & \quad u_{j+1} = u_{j-1} + 2hf_j & \text{(pravilo srednje tačke)} \\ n = 1 : & \quad u_{j+1} = u_{j-1} + 2hf_j \\ n = 2 : & \quad u_{j+1} = u_{j-1} + \frac{h}{3} (7f_j - 2f_{j-1} + f_{j-2}) \\ n = 3 : & \quad u_{j+1} = u_{j-1} + \frac{h}{3} (8f_j - 5f_{j-1} + 4f_{j-2} - f_{j-3}) \end{aligned}$$

Lokalna greška ovih metoda je $O(h^3)$ za $n = 0$ i $O(h^{n+2})$ za $n > 0$, a greška na intervalu integracije je za jedan red tačnosti manja.

4 Implicitne metode Milne–Simpsona

Metode Milne–Simpsona se baziraju na jednakosti

$$u(x_{j+1}) - u(x_{j-1}) = \int_{x_{j-1}}^{x_{j+1}} u'(t) dt = \int_{x_{j-1}}^{x_{j+1}} f(t, u(t)) dt$$

u kojoj se funkcija f aproksimira interpolacionim polinomom.

Ukoliko se za čvorove interpolacije uzmu tačke $x_{j-n+1}, \dots, x_{j+1}$, aproksimacija integrala se svodi na linearnu kombinaciju poznatih vrednosti f_{j-n+1}, \dots, f_j kao i nepoznate vrednosti f_{j+1} , pa dobijamo implicitnu formulu

$$u_{j+1} - u_{j-1} = h \sum_{i=0}^n b_i f_{j-i+1}$$

Prvih nekoliko metoda izgleda ovako:

$$\begin{aligned} n = 0 : & \quad u_{j+1} = u_{j-1} + 2hf_{j+1} \\ n = 1 : & \quad u_{j+1} = u_{j-1} + 2hf_j & \text{(pravilo srednje tačke)} \\ n = 2 : & \quad u_{j+1} = u_{j-1} + \frac{h}{3} (f_{j+1} + 4f_j + f_{j-1}) \\ n = 3 : & \quad u_{j+1} = u_{j-1} + \frac{h}{3} (f_{j+1} + 4f_j + f_{j-1}) \end{aligned}$$

Lokalna greška ovih metoda je $O(h^{n+2})$ osim za $n = 2$ kada je $O(h^5)$. Nepoznata vrednost f_{j+1} se može aproksimirati sa $f_{j+1} \approx f(x_{j+1}, u_{j+1}^*)$ gde je prediktor u_{j+1}^* dobijen eksplicitnom metodom istog reda tačnosti. Za ovakav par prediktor–korektor metode važi Milnova ocena greške. Greška na intervalu integracije će biti za jedan red niži od lokalne greške.

5 Milnova metoda

Na bazi jednakosti

$$u(x_{j+1}) - u(x_{j-l}) = \int_{x_{j-l}}^{x_{j+1}} u'(t) dt = \int_{x_{j-l}}^{x_{j+1}} f(t, u(t)) dt$$

za $l = 3$ Milne je dobio eksplicitnu formulu (jer je u njoj koeficijent uz f_{j+1} jednak nuli)

$$u_{j+1} = u_{j-3} + \frac{h}{3} (8f_j - 4f_{j-1} + 8f_{j-2})$$

koju je iskoristio kao prediktor u metodi koja je poznata pod njegovim imenom

$$\begin{aligned} u_{j+1}^* &= u_{j-3} + \frac{h}{3} (8f_j - 4f_{j-1} + 8f_{j-2}) \\ u_{j+1} &= u_{j-1} + \frac{h}{3} (f(x_{j+1}, u_{j+1}^*) + 4f_j + f_{j-1}) \end{aligned}$$

Ova metoda ima lokalnu tačnost $O(h^5)$, a na intervalu $O(h^4)$.

Lokalna greška (ili greška odsecanja) se dobija kada se u svim tačkama osim poslednje uzmu tačne vrednosti rešenja Košijevog zadatka uz pretpostavku njegove dovoljne glatkosti. Izračunajmo prvo lokalnu grešku prediktora u Milnovoju metodi. Za $z = x_{j+1}$ će biti

$$\begin{aligned} & u_{j-3} + \frac{4h}{3} (2f_j - f_{j-1} + 2f_{j-2}) \\ &= u(z - 4h) + \frac{4h}{3} (2u'(z - h) - u'(z - 2h) + 2u'(z - 3h)) \\ &= u(z) - 4hu'(z) + \frac{16h^2}{2} u''(z) - \frac{64h^3}{6} u'''(z) + \frac{256h^4}{24} u^{(4)}(z) \\ &\quad - \frac{1024h^5}{120} u^{(5)}(z) + O(h^6) \\ &+ \frac{8h}{3} \left(u'(z) - hu''(z) + \frac{h^2}{2} u'''(z) - \frac{h^3}{6} u^{(4)}(z) + \frac{h^4}{24} u^{(5)}(z) + O(h^5) \right) \\ &- \frac{4h}{3} \left(u'(z) - 2hu''(z) + \frac{4h^2}{2} u'''(z) - \frac{8h^3}{6} u^{(4)}(z) + \frac{16h^4}{24} u^{(5)}(z) + O(h^5) \right) \\ &+ \frac{8h}{3} \left(u'(z) - 3hu''(z) + \frac{9h^2}{2} u'''(z) - \frac{27h^3}{6} u^{(4)}(z) + \frac{81h^4}{24} u^{(5)}(z) + O(h^5) \right) \\ &= u(z) - \frac{14}{45} h^5 u^{(5)}(z) + O(h^6) \end{aligned}$$

pa je na kraju

$$u(x_{j+1}) - u_{j+1}^* = \frac{14}{45} h^5 u^{(5)}(x_{j+1}) + O(h^6). \quad (10)$$

Za izračunavanje lokalne greške Milnove korektor formule primetimo prvo da će, pošto je $u(x_{j+1}) - u_{j+1}^* = O(h^5)$, biti na osnovu teoreme o srednjoj vrednosti $f(x_{j+1}, u_{j+1}^*) = f(x_{j+1}, u(x_{j+1})) + O(h^5)$. Zbog ovoga ćemo imati za $z = x_{j+1}$

$$\begin{aligned}
& u_{j-1} + \frac{h}{3} (f(x_{j+1}, u_{j+1}^*) + 4f_j + f_{j-1}) \\
= & u(z - 2h) + \frac{h}{3} (u'(z) + O(h^5) + 4u'(z - h) + u'(z - 2h)) \\
= & u(z) - 2hu'(z) + \frac{4h^2}{2} u''(z) - \frac{8h^3}{6} u'''(z) + \frac{16h^4}{24} u^{(4)}(z) \\
& \quad - \frac{32h^5}{120} u^{(5)}(z) + O(h^6) \\
& + \frac{h}{3} (u'(z) + O(h^6)) \\
& + \frac{4h}{3} \left(u'(z) - hu''(z) + \frac{h^2}{2} u'''(z) - \frac{h^3}{6} u^{(4)}(z) + \frac{h^4}{24} u^{(5)}(z) + O(h^5) \right) \\
& + \frac{h}{3} \left(u'(z) - 2hu''(z) + \frac{4h^2}{2} u'''(z) - \frac{8h^3}{6} u^{(4)}(z) + \frac{16h^4}{24} u^{(5)}(z) + O(h^5) \right) \\
= & u(z) + \frac{1}{90} h^5 u^{(5)}(z) + O(h^6)
\end{aligned}$$

pa je na kraju

$$u(x_{j+1}) - u_{j+1} = -\frac{1}{90} h^5 u^{(5)}(x_{j+1}) + O(h^6). \quad (11)$$

Koristeći (10) i (11), na osnovu Milnove ocene greške (7) dobijamo ocenu lokalne greške Milnove prediktor-korektor metode

$$u(x_{j+1}) - u_{j+1} \approx -\frac{1}{29} (u_{j+1} - u_{j+1}^*). \quad (12)$$

6 Girove metode

Ukoliko se u opštoj formuli višekoračnih metoda

$$\sum_{i=0}^n a_i u_{j+1-i} - h \sum_{i=0}^n b_i f_{j+1-i} = 0$$

uzme $b_0 = 1$ i $b_i = 0$, $i > 0$ dobijaju se Girove (Gear) metode

$$\sum_{i=0}^n a_i u_{j+1-i} = h f_{j+1}$$

koje se mogu interpretirati i kao aproksimacija izvoda funkcije ($u'(x_{j+1}) = f(x_{j+1}, u(x_{j+1}))$) konačnim razlikama unazad.

Girove metode su date formulama

$$\begin{aligned}
 n = 1 : & \quad u_{j+1} - u_{j-1} = hf_{j+1} \quad (\text{implicitna Ojlerova metoda}) \\
 n = 2 : & \quad \frac{3}{2}u_{j+1} - 2u_j + \frac{1}{2}u_{j-1} = hf_{j+1} \\
 n = 3 : & \quad \frac{11}{6}u_{j+1} - 3u_j + \frac{3}{2}u_{j-1} - \frac{1}{3}u_{j-2} = hf_{j+1} \\
 n = 4 : & \quad \frac{25}{12}u_{j+1} - 4u_j + 3u_{j-1} - \frac{4}{3}u_{j-2} + \frac{1}{4}u_{j-3} = hf_{j+1} \\
 n = 5 : & \quad \frac{137}{60}u_{j+1} - 5u_j + 5u_{j-1} - \frac{10}{3}u_{j-2} + \frac{5}{4}u_{j-3} - \frac{1}{5}u_{j-4} = hf_{j+1} \\
 n = 6 : & \quad \frac{147}{60}u_{j+1} - 6u_j + \frac{15}{2}u_{j-1} - \frac{20}{3}u_{j-2} + \frac{15}{4}u_{j-3} - \\
 & \quad \quad \quad - \frac{6}{5}u_{j-4} + \frac{1}{6}u_{j-5} = hf_{j+1}
 \end{aligned}$$

Za $n > 6$ formule su nestabilne.

Na svakom koraku Girove metode mora se rešiti nelinearna jednačina po u_{j+1} i za to se može koristiti iterativna ili Njutnova metoda. Iako implicitne, Girove metode su vrlo stabilne pa se primenjuju kod krutih sistema diferencijalnih jednačina.